

产品简介:

RXB-J150D-SI2 排爆破拆机器人是由机器人本体、四轴机械臂、手持遥控终端、集成管控云平台组成。用于处置各种突发涉爆、涉险、救援事件，可方便的做出快速的部署和响应。产品采用全地形履带底盘，机动灵活，车体刚性好，爬坡、爬楼梯，越野能力强；配备的四轴机械臂具有高自由度和可靠性，具有一定的自主能力。

功能特点:

- Ø 底盘采用模块化结构，检修维护方便；
- Ø 防水设计，车体采用 6mm 钢制密闭结构，适合于各种复杂环境；
- Ø 采用全地形履带底盘；
- Ø 搭载四轴机械臂，性能可靠稳定；
- Ø 高清无线图传系统，实现远程实时视频监控；
- Ø 通讯距离远，抗干扰性强；
- Ø 越障能力强，能够进行大角度爬坡越障；
- Ø 机动性强，移动速度快，速度可调；
- Ø 配备 360° 摄像系统，实现无死角监控；
- Ø 动力驱动系统高效、可靠；
- Ø 方便接入集成管控云平台；

技术指标:

整机质量 (kg) : 100 (不含附具)

外形尺寸 (mm) : 1000×700×1100

底盘型式: 履带式

驱动电机: 1kw/48V×2

传动形式: 行星齿轮减速机

电池组: 48V/30Ah 磷酸铁锂电池

工作照明灯: 2×30W LED 灯

续航能力 (h) : 2 (连续行驶)

离地间隙 (mm) : 100

越障高度 (mm) : 150

爬坡度: 45°

行驶速度 (km/h) : 0-6km/h 无级变速

冷却系统: 自然风冷

机器视觉: 2 路高分辨率工业相机

抓物重量 (Kg) : 5

遥控距离 (米) : 500

05331-82956112