

轮式侦察巡检机器人简介

型号：RXB-C7L-GT1

产品图片：



产品简介：

RXB-C7L-GT1 侦察巡检机器人是由机器人本体、车载传感器、手持遥控终端、集成管控云平台组成。用于火场侦察、危险环境侦察、救援探测。产品采用摆臂轮底盘，机动灵活，越障，爬坡、爬楼梯，越野能力强；搭载多个种类的高灵敏度传感器，可实现自主避障、自主导航、自动报警。

功能特点：

- 底盘采用模块化结构，检修维护方便；
- 防爆（选配）、防水设计，适合于各种复杂、易爆环境；
- 采用六轮带摆臂底盘结构；
- 高清无线图传系统，实现远程实时视频监控；
- 采用冗余备份无线通讯技术，通讯距离远，抗干扰性强；
- 越障能力强，能够进行大角度爬坡越障；
- 机动性强，移动速度快，速度可调；
- 配备综合导航系统，实现自主导航，自主避障；
- 动力驱动系统高效、可靠；
- 方便接入集成管控云平台。

技术指标：

整机质量 (kg)： 50 (不含附具、上装)

外形尺寸 (mm)： 700×500×400

底盘型式： 轮式

驱动电机： 200W×6

传动形式： 蜗轮蜗杆减速机

电池组： 48V/30Ah 磷酸铁锂电池

工作照明灯： 2×30W LED 灯

续航能力 (h)： 2 (不间断行驶)，5 (不行驶状态下连续工作)

离地间隙 (mm)： 300

越障高度 (mm)： 400

升降平台：可升降高度 1m-1.5m

爬坡度： 40%

行驶速度（km/h）： 0-10km/h 无级变速

冷却系统： 自然风冷

操控形式：无线遥控（空旷场所≥500m）

监测参数：可对温湿度、风速风向、二氧化碳、二氧化硫、硫化氢、氧气、一氧化碳、可燃气体等环境参数进行监测；音视频回传（以上功能根据需求可选）；或者根据客户需求定制

导航传感器：激光雷达、超声波、红外、GPS/北斗（选配）

工作温度：-20℃~80℃

应用场景：

火灾现场侦察、危险环境监测、救援探测、反恐侦察等。

山东硅兔智能装备有限公司

1531-829561